

Продается Авторское свидетельство на транспортное устройство,. Запатентованное устройство применимо в транспортной индустрии.

Устройство устанавливалось на робот тележку с целью экономии заряда батарей. Заряд Батарей интенсивней всего расходовался при начальном ускорении робота тележки, которая перевозила груз от одного фиксированного места к другим фиксированным местам.

Предлагается установить на каждом фиксированном месте остановки транспорта стационарные заряжающие устройства к которым автоматически при приближении транспортного средства будут прикрепляться разъемы для подачи энергии для разгона транспорта. После разгона транспорта, разъемы связывающие транспорт и стационарные заряжающие устройства автоматически размыкаются.

Устройство предназначено для передачи штучных грузов, размещенных на палетах 1, на приемно-передающие столы 2 технологического оборудования, например металлообрабатывающих или сборочных станков гибкой производственной системы. Соединительное устройство снабжено автоматической системой маршрутовоеждения, например оптической, и перемещается по трассе, зафиксированной оптической полосой 3. Соединительное устройство содержит раму 4 с приводной ходовой частью 5. На раме 4 установлены погрузочно-разгрузочные механизмы, например приводной рольганг 6 с направляющими роликами 7, сталкиватель 8. а также аккумуляторные батареи (не показаны), Соединительное устройство с контактным приводом, выполненным в виде неприводной каретки 9, установленной в направляющих 10 качения, размещенных вдоль бокового борта рамы 4 параллельно направлению движения тележки и имеющей привод возврата, выполненный, например, в виде возвратной пружины 11, зубчатой рейки 12, закрепленной на каретке 9, и кинематически связанного с ней через зубчатые передачи 13 и 14 регулируемого тормоза 15. На каретке 9 в предусмотренном гнезде 16 с возможностью перемещения в направлении к приемно-передающему столу 2 технологического оборудования установлен ползун 17, подпружиненный относительно каретки посредством пружины 18. Ползун 17 выполнен с плоскими верхней и нижней гранями 19 и 20, на которых закреплены цилиндрические фиксаторы 21, входящие в поперечные направляющие пазы 22 каретки 9. На раме 4 закреплен упор 23, расположенный от датчика 34, закрепленного на столе 2, на длине, равной длине пути устройства в период разгона.



